

Allouani Fouad,

Professeur en Automatique

Université Abbès Laghrour, Khenchela, Algérie
Faculté des sciences et de la technologie
Département de Génie Industriel

E-mail : allouani_fouad@univ-khenchela.dz

Téléphone : +213 94861731



1. Formations et Grades

- **Juin 1997** : Baccalauréat, filière Sciences Exactes, Lycée EL-Aouinet, Tébessa.
- **Juin 2002** : Diplôme d'Ingénieur en Électronique, option Contrôle Industriel, Université de Tébessa.
- **Juin 2006** : Magister en Électronique, spécialité Génie Électrique, option Contrôle Industriel, Université Mohamed Boudiaf de Msila.
- **Novembre 2015** : Doctorat en Sciences du Génie Électrique, spécialité Automatique, Ecole Nationale Polytechnique, Alger.
- **Mai 2018** : Habilitation universitaire en Génie Électrique, Université Larbi Ben M'hidi O.E.B.
- **Juillet 2023** : Professeur en Automatique, Université Abbès Laghrour, Khenchela.

2. Expérience professionnelle

2.1. Enseignement

- **Décembre 2008 - Juin 2010** : Maître-assistant classe B, Université Abbès Laghrour, Khenchela.
- **Juin 2010 - Décembre 2015** : Maître-assistant classe A, Université Abbès Laghrour, Khenchela.
- **Décembre 2015 - Mai 2018** : Maître de conférences classe B, Université Abbès Laghrour, Khenchela.
- **Mai 2018 - Juillet 2023** : Maître de conférences classe A, Université Abbès Laghrour, Khenchela.
- **Juillet 2023 – Présent** : Professeur en Automatique, Université Abbès Laghrour, Khenchela.

2.2. Responsabilités

- **Juin 2014 - Juin 2021** : Responsable de la spécialité Licence Automatique et Informatique Industrielle, Département de Génie Industriel, Faculté des Sciences et de la Technologie, Université Abbès Laghrour, Khenchela, Algérie.
- **Juin 2021 - Présent** : Responsable de la spécialité Master Automatique et Informatique Industrielle, Département de Génie Industriel, Faculté des Sciences et de la Technologie, Université Abbès Laghrour, Khenchela, Algérie.

2.3. Apport à la communauté universitaire

14/07/2019 – 14/07/2022 : Membre du Conseil Scientifique de la Faculté (CSF), représentant des enseignants de grade magistral du département de Génie Industriel, Université Abbès Laghrour, Khenchela, Algérie.

3. Activités de recherches, publications et communications

3.1. Publications internationales récentes

Allouani, F., Boukhetala, D., Boudjema, F., Kai, Z., & Xiao-Zhi, G. "A Novel Global Harmony Search Method based off-line tuning of RFNN for adaptive control of uncertain nonlinear systems." *International Journal of Intelligent Computing and Cybernetics* 8, no. 1 (2015): 69–98.

Allouani, F., Boukhetala, D., Boudjema, F., Kai, Z., & Xiao-Zhi, G. "A Novel Global Harmony Search Method based on Ant Colony Optimization Algorithm." *Journal of Experimental and Theoretical Artificial Intelligence* 28, no. 1-2 (2015): 215-238.

Allouani, F., & Xiao-Zhi, G. "A novel modified flower pollination algorithm for global optimization." *Neural Computing and Applications* (2018).

Bououden, Sofiane, **Fouad Allouani**, Abdelaziz Abboudi, Mohammed Chadli, Ilyes Boulkaibet, Zaher Al Barakeh, Bilel Neji, and Raymond Ghandour. 2023. "Observer-Based Robust Fault Predictive Control for Wind Turbine Time-Delay Systems with Sensor and Actuator Faults." *Energies* 16, no. 2: 858. <https://doi.org/10.3390/en16020858>

Hazil, Omar, **Fouad Allouani**, Sofiane Bououden, Mohammed Chadli, Mohamed Chemachema, Ilyes Boulkaibet, and Bilel Neji. 2023. "A Robust Model Predictive Control for a Photovoltaic Pumping System Subject to Actuator Saturation Nonlinearity." *Sustainability* 15, no. 5: 4493. <https://doi.org/10.3390/su15054493>

Allouani, Fouad, Abdelaziz Abboudi, Xiao-Zhi Gao, Sofiane Bououden, Ilyes Boulkaibet, Nadhira Khezami, and Fatma Lajmi. 2023. "A Spider Monkey Optimization Based on Beta-Hill Climbing Optimizer for Unmanned Combat Aerial Vehicle (UCAV)." *Applied Sciences* 13, no. 5: 3273. <https://doi.org/10.3390/app13053273>

3.2. Communications internationales récentes

Allouani, F., Kai, Z., & Xiao-Zhi, G. (2016). "A novel Flower Pollination Algorithm based on Genetic Algorithm Operators". In *Proceedings of the 9th EUROSIM Congress on Modelling and Simulation*, Oulu, Finland, September 12-16, pp. 973-978.

Allouani, F., Gao, X-Z., Bououden, S., & Abboudi, A. (2022). "A Spider Monkey Optimization based on local search-based heuristic method for Unmanned Combat Aerial Vehicle (UCAV) path planning". In *Proceedings of the Fifth International Conference on Electrical Engineering and Control Applications ICEECA'22*, Khenchela, Algeria, November 15-17.

Bououden, S., Abboudi, A., Boulkaibet, I., **Allouani, F.**, & Chadli, M. (2022). "Fault-Tolerant Predictive Control with Sensor Faults". In *Proceedings of the Fifth International Conference on Electrical Engineering and Control Applications ICEECA'22*, Khenchela, Algeria, November 15-17.